



**SISTEM PEMBERI PAKAN AYAM OTOMATIS
MENGGUNAKAN ESP8266 BERBASIS INTERNET
OF THINGS (IoT)**

SKRIPSI

Karya tulis sebagai salah satu syarat
untuk memperoleh gelar Sarjana dari
Universitas Indo Global Mandiri

Oleh

SAGARIO PRATAMA
NPM : 2020310018
(Program Studi Sarjana Sistem Komputer)

FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN SAINS
UNIVERSITAS INDO GLOBAL MANDIRI
2024



**SISTEM PEMBERI PAKAN AYAM OTOMATIS
MENGGUNAKAN ESP8266 BERBASIS INTERNET
OF THINGS (IoT)**

SKRIPSI

Karya tulis sebagai salah satu syarat
untuk memperoleh gelar Sarjana dari
Universitas Indo Global Mandiri

Oleh

**SAGARIO PRATAMA
NPM : 2020310018
(Program Studi Sarjana Sistem Komputer)**

**FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN SAINS
UNIVERSITAS INDO GLOBAL MANDIRI
2024**

LEMBAR PENGESAHAN SKRIPSI

SISTEM PEMBERI PAKAN AYAM OTOMATIS MENGGUNAKAN ESP8266
BERBASIS INTERNET OF THINGS (IOT)

HALAMAN PENGESAHAN

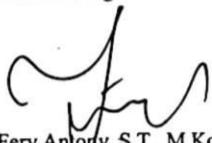
Oleh:

Sagario Pratama
2020310018
(Program Studi Sarjana Sistem Komputer)

Universitas Indo Global Mandiri

Menyetujui
Tim Pembimbing

Pembimbing 1



Fery Antony, S.T., M.Kom
NIK. 2003.01.00.67

Pembimbing 2



Candra Setiawan, S.T., M.T
NIK. 2016.01.00.31

Mengetahui
Dekan



H. Rudi Heriansyah, ST., M.Eng. Ph.D.
NIK 2022.01.03.15

LEMBAR PERSETUJUAN DEWAN PENGUJI

LEMBAR PERSETUJUAN DEWAN PENGUJI

Pada hari Selasa 16 Juli 2024 telah dilaksanakan Ujian Skripsi oleh Program Studi Sistem Komputer Fakultas Ilmu Komputer Universitas Indo Global Mandiri Palembang.

Menyetujui
Tim Penguji

Palembang, 16 Juli 2024

Ketua Penguji

Fery Antony, S.T., M.Kom
NIK. 2003.01.00.67

Penguji

Rachmansyah, M.Kom
NIK 2020.01.02.90

Penguji 2

Ricky Maulana Fajri, S.Kom., M.Sc.
NIK.2016.01.02.20

Mengetahui

Ketua Program Studi Sistem Komputer

Tasmi, S.Si., M. Kom
NIK 2017.01.02.30

SURAT KETERANGAN REVISI

SURAT KETERANGAN REVISI SKRIPSI

Kami yang bertanda tangan dibawah ini, menerangkan bahwa:

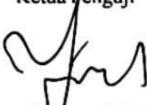
Nama : Sagario Pratama
NPM : 2020310018
Judul Skripsi : Sistem Pemberi Pakan Ayam Otomatis Menggunakan
ESP8266 Berbasis Internet of Things (IoT)

Mahasiswa yang namanya tercantum diatas, telah selesai merevisi penulisan skripsi.

Menyetujui
Tim Pengaji

23 Juli 2024

Ketua Pengaji



Fery Anthony, S.T., M.Kom
NIK 2003.01.00.67

Pengaji 1


Rachmansyah, M.Kom
NIK 2020.01.02.90

Pengaji 2


Ricky Maulana Fajri, S.Kom., M.Sc.
NIK.2016.01.02.20

Mengetahui
Ketua Program Studi Sistem Komputer



Tasmi, S.Si., M. Kom
NIK 2017.01.02.30

ABSTRAK

SISTEM PEMBERI PAKAN AYAM OTOMATIS MENGGUNAKAN ESP8266 BERBASIS INTERNET OF THINGS (IoT)

Salah satu peternakan yang berkembang di Indonesia adalah peternakan ayam pedaging. Untuk perusahaan *broiler*/ayam pedaging, diperlukan perawatan yang lebih baik dan berkelanjutan untuk menghasilkan ayam *broiler* yang berkualitas tinggi. Banyak peternak *broiler* yang masih menggunakan cara manual dalam memberi pakan ayam. Cara tersebut kurang efektif dan kurang efisien, selain itu juga membutuhkan banyak sumber daya manusia. Pada penelitian ini bertujuan untuk membangun sebuah Sistem Pakan Ayam Berbasis *Internet of Things* yang memanfaatkan internet sebagai media untuk pengendalian alat elektronik secara jarak jauh menggunakan mikrokontroler NodeMCU ESP8266, motor Servo MG995 berfungsi memberi pakan ayam dan akan berputar selama 3000ms , Sensor Ultrasonik HC-SR04 sebagai pendekripsi ketersediaan pakan ayam, RTC DS3231 sebagai penjadwalan waktu yang tepat, dan LED sebagai lampu indikator saat pakan habis. Penelitian ini menggunakan aplikasi Blynk sebagai media pengendali dari alat penelitian berbasis internet. Setelah dilakukan pengujian kerja sistem, hasil yang didapatkan menunjukkan bahwa sistem telah dapat bekerja dengan memberikan pakan secara otomatis. Saat pakan ayam sudah habis maka NodeMcu akan mengirimkan notifikasi pada aplikasi Blynk.

Kata kunci : *Ayam Pedaging, Internet of Things, Mikrokontroler, NodeMCU ESP8266, Aplikasi*

ABSTRACT

AUTOMATIC CHICKEN FEEDING SYSTEM USING ESP8266 BASED ON INTERNET OF THINGS (IoT)

One of the farms that is developing in Indonesia is broiler farming. For broiler companies, better and more sustainable care is needed to produce high quality broiler chickens. Many broiler breeders still use manual methods in feeding chickens. This method is less effective and less efficient, besides that it also requires a lot of human resources. This research aims to build an Internet of Things Based Chicken Feeding System that utilizes the internet as a medium for controlling electronic devices remotely using the NodeMCU ESP8266 microcontroller, the MG995 Servo motor functions to feed chickens and will rotate for 3000 ms, the HC-SR04 Ultrasonic Sensor as a detector of chicken feed availability, RTC DS3231 as a precise time scheduler, and LED as an indicator light when it is used up. This research uses the Blynk application as a controlling medium for internet-based research tools. After testing the system's work, the results obtained showed that the system was able to work by providing feed automatically. When the chicken feed runs out, NodeMcu will send a notification to the blynk application.

Keywords: Broiler, Internet of Things, Microcontroler, NodeMCU ESP8266, Application

KATA PENGANTAR

Dengan penuh rasa syukur dan penghargaan, penulis ingin mengungkapkan kehadiran Allah Yang Maha Kuasa yang telah memberikan berkah, rahmat, dan petunjuk-Nya, sehingga penelitian ini dapat diselesaikan dengan sukses dan tepat waktu. Tak lupa, penulis pun senantiasa mengirimkan shalawat dan salam kepada junjungan kita, Nabi Muhammad Shallallahu“alaihi Wassallam, serta keluarga, sahabat, dan para pengikutnya. Semoga kita semua tetap mendapatkan rahmat-Nya hingga akhir zaman.

Penulis membuat skripsi dengan judul “**SISTEM PEMBERI PAKAN AYAM OTOMATIS MENGGUNAKAN ESP8266 BERBASIS INTERNET OF THINGS (IoT)**” ditulis sebagai persyaratan untuk meraih gelar Sarjana (S1) dalam Program Studi Sistem Komputer, Fakultas Ilmu Komputer, Universitas Indo Global Mandiri Palembang.

Penulis juga ingin menyampaikan rasa terima kasih atas segala bantuan yang telah diberikan selama proses penyusunan skripsi ini kepada :

1. Kedua orang tua dan saudara-saudara terima kasih atas kehadiran dan dukungan yang selalu ada di samping penulis, memberikan semangat yang tak henti kepada penulis.
2. Bapak Rudi Heriansyah, S.T., M. Eng, Ph. D sebagai Dekan Fakultas Ilmu Komputer.
3. Bapak Tasmi, S.Si., M.Kom sebagai ketua program studi Sistem Komputer
4. Bapak Fery Antony, S.T., M.Kom sebagai dosen pembimbing I menjadi pembimbing dan memberikan berbagai saran yang berharga untuk mencapai keberhasilan skripsi ini.
5. Bapak Candra Setiawan, S.T., M.T sebagai dosen pembimbing II yang telah menyisihkan waktu untuk memberikan nasehat dan bimbingan yang sangat berarti demi berhasilnya penyelesaian skripsi ini.
6. Bapak Rachmansyah, M.Kom sebagai dosen pembimbing akademik yang telah memberikan arahan dan masukan berharga kepada saya dalam menyusun rencana mata kuliah selama proses pembelajaran.

7. Bapak dan ibu dosen yang selama ini telah melimpahkan ilmunya kepada penulis selama proses belajar mengajar di Fakultas Ilmu Komputer Universitas Indo Global Mandiri Palembang.
8. Selviani Saputri S.Farm yang telah memberikan bantuan serta memberikan saran dan masukan berharga selama proses penggerjaan skripsi.

Dengan rendah hati, penulis menyadari bahwa Skripsi ini belum mencapai kesempurnaan, karena itu kritik dan saran untuk perbaikan serta pengembangan Skripsi ini sangat diharapkan. Akhir kata, semoga Skripsi ini memberikan manfaat bagi semua pihak. Terima kasih.

Palembang, Juli 2024

Sagario Pratama

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL LUAR

HALAMAN JUDUL DALAM.....	i
LEMBAR PENGESAHAN SKRIPSI.....	ii
LEMBAR PERSETUJUAN DEWAN PENGUJI.....	iii
SURAT KETERANGAN REVISI	iv
ABSTRAK.....	v
ABSTRACT	vi
KATA PENGANTAR	vii
DAFTAR ISI	ix
DAFTAR GAMBAR	xii
DAFTAR TABEL	xiv
DAFTAR LAMPIRAN.....	xv

BAB I PENDAHULUAN.....	1
-------------------------------	----------

I.1 Latar Belakang	1
I.2 Rumusan Masalah	2
I.3 Batasan Masalah.....	2
I.4 Tujuan Penelitian.....	3
I.5 Manfaat Penelitian.....	3
I.6 Sistematika Penulisan.....	3

BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	5
-------------------------------------	----------

II.1 Ayam Broiler (Ayam Potong)	5
II.2 Pakan Ayam	6
II.3 IoT (Internet of Things)	8
II.4 Network Time Protocol (NTP) Server	9
II.5 NodeMCU ESP8266	9
II.6 Motor Servo	11
II.4.1 Prinsip Kerja Motor Servo.....	11
II.7 Sensor Ultrasonik	12
II.5.1 Cara Kerja Sensor Ultrasonik	13
II.5.2 Sensor Ultrasonik HC-SR04.....	14
II.8 Arduino IDE.....	14
II.6.1 Command Area.....	15
II.6.2 Item Menu.....	15

II.6.3	Ikon	15
II.6.4	Text Editor.....	16
II.6.5	Output Window	16
II.9	RTC (Real Time Clock)	17
II.10	Aplikasi Blynk	17
II.11	SIM900A	18
II.12	Fungsi – Fungsi SIM900A.....	18
II.12.1	Mengirim dan Menerima SMS	18
II.12.2	Panggilan Suara	19
II.12.3	Koneksi Internet GPRS.....	19
II.12.4	Fungsi AT Comand.....	19
II.12.5	Fitur Jaringan GSM Quad-band.....	19
II.12.6	Penghematan Energi	20
II.12.7	Konektivitas Serial.....	20
II.13	Contoh Penggunaan SIM900A	20
II.13.1	Sistem Pemantau Jarak Jauh	20
II.13.2	Kontrol Rumah Pintar.....	20
II.13.3	Sistem Keamanan	21
II.13	LED Light Emitting Diode	21
II.12.1	Struktur Dasar LED	21
II.14	Kabel Jumper	23
II.11.1	Jenis Jenis Kabel Jumper	23
II.15	Flowchart	25
BAB III	METODE PENELITIAN	30
III.1	Waktu dan Tempat Penelitian	30
III.2	Alat dan Bahan Penelitian	30
	Alat	30
	Bahan	31
III.3	Prosedur Penelitian.....	32
III.4	Perancangan Perangkat	33
	Rangkaian Ultrasonik HC-SR04	34
	Rangkaian RTC DS3231.....	35
	Rangkaian SIM900A.....	35
	Rangkaian Motor Servo MG995	36

Rangkaian Relay	37
Rangkaian LED.....	37
III.5 Perancangan Software	39
III.6 Pengujian Alat Penelitian	40
III.6.1 Pengambilan Data.....	40
III.6.2 Analisa Data.....	40
III.6.3 Perhitungan Kapasitas dan Volume Pakan Ayam	40
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN	42
IV.1 Hasil Perancangan Perangkat Keras (Hardware).....	42
IV.2 Hasil Perancangan Perangkat Lunak (Software)	43
IV.3 Pengujian Motor Servo.....	47
IV.3.1 Tujuan Pengujian Motor Servo	47
IV.3.2 Alat Yang Digunakan.....	47
IV.3.3 Prosedur Pengujian Motor Servo	47
IV.3.4 Hasil Pengujian Motor Servo	48
IV.4 Pengujian Penjadwalan Pakan.....	48
IV.4.1 Tujuan Pengujian Penjadwalan Pakan	48
IV.4.2 Alat Yang Digunakan.....	49
IV.4.3 Prosedur Pengujian Penjadwalan Pakan.....	49
IV.4.4 Hasil Pengujian Penjadwalan Pakan	50
IV.5 Pengujian Sensor Ultrasonik HC SR-04	51
IV.5.1 Tujuan Pengujian Sensor Ultrasonik	51
IV.5.2 Alat Yang Digunakan	51
IV.5.3 Prosedur Pengujian Sensor Ultrasonik	52
IV.6 Pengujian SIM900A	54
IV.6.1 Tujuan Pengujian SIM900A	54
IV.6.2 Alat Yang Digunakan.....	54
IV.6.3 Prosedur Pengujian SIM900A.....	54
IV.7 Pembahasan.....	58
IV.8 Pengujian Perangkat	60
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	62
V.1 Kesimpulan.....	62
V.2 Saran.....	62
DAFTAR PUSTAKA	63
LAMPIRAN	66

DAFTAR GAMBAR

Gambar II.1 NodeMCU ESP8266.....	10
Gambar II.2 Motor Servo MG995	11
Gambar II.3 Rangkaian dari Motor Servo.....	12
Gambar II.4 Konsep Cara Kerja Sensor Ultrasonik	13
Gambar II.5 Sensor Ultrasonik HC-SR04.....	14
Gambar II.6 <i>Command area</i> pada Arduino IDE	15
Gambar II.7 RTC (<i>Real Time Clock</i>) [11]	17
Gambar II.8 Blynk (https://blynk.io/).....	18
Gambar II.9 SIM900A	21
Gambar II.10 LED	23
Gambar II.11 Kabel Male to Male	24
Gambar II.12 Kabel Male to Female	24
Gambar II.13 Kabel Female to Female	25
Gambar III.1 Diagram Alir Penelitian	32
Gambar III.2 Skema Alat Pakan Ayam Otomatis.....	33
Gambar III.3 Rangkaian Sensor Ultrasonik.....	34
Gambar III.4 Rangkaian RTC DS3231.....	35
Gambar III.5 Rangkaian SIM900A.....	36
Gambar III.6 Rangkaian Motor Servo MG995	36
Gambar III.7 Rangkaian Relay	37
Gambar III.8 Rangkaian LED.....	38
Gambar III.9 Diagram Alir Perancangan Software	39
Gambar IV.1 Hasil Perancangan Alat Pakan Ayam Otomatis	42
Gambar IV.2 Tampilan Halaman Dashboard pada Blynk.....	43
Gambar IV.3 Tampilan Datastream pada Blynk	43
Gambar IV.4 Tampilan Awal Aplikasi Mobile Blynk	44
Gambar IV.5 Token Template Blynk	44
Gambar IV.6 Tampilan Fitur Blynk.....	45
Gambar IV.7 Tampilan Customize Blynk.....	46

Gambar IV.8	Pengujian Motor Servo	48
Gambar IV.9	Pengujian RTC DS3231	49
Gambar IV.10	Tampilan Serial Monitor RTC	51
Gambar IV.11	Pengujian Sensor Ultrasonik HC-SR04 terhadap objek.....	52
Gambar IV.12	Tampilan Serial Monitor Sensor Ultrasonik.....	53
Gambar IV.13	Pengujian SIM900A.....	55
Gambar IV.14	Tampilan Serial Monitor SIM900A	57
Gambar IV.15	Wadah Pakan.....	59

DAFTAR TABEL

Tabel II.1 Kandungan Nutrisi dan Bahan Baku	7
Tabel II.2 Fitur-Fitur NodeMCU 8266	10
Tabel II.3 Spesifikasi LED	22
Tabel II.4 <i>Flowchart</i>	26
Tabel II.5 Penelitian Sebelumnya	27
Tabel III.1 Perangkat Lunak	30
Tabel III.2 Perangkat Keras	31
Tabel IV.1 Pengujian Motor Servo	48
Tabel IV.2 Pengujian Modul RTC	50
Tabel IV.3 Pengujian Sensor Ultrasonik	53
Tabel IV.4 Pengujian SIM900A	56
Tabel IV.5 Pengujian Kinerja Sistem Alat Pemberian Pakan Ayam	61

DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1 Daftar Riwayat Hidup.....	66
Lampiran 2 Kartu Bimbingan.....	67
Lampiran 3 Surat Keterangan Tidak Plagiat.....	70
Lampiran 4 Surat Rekomendasi Sidang.....	71
Lampiran 5 Surat Persetujuan Skripsi	72
Lampiran 6 Surat Keterangan Revisi Proposal.....	73